



Especificaciones

Modelo	MECP
Voltaje de entrada	DC 24V $\pm$ 10%
Dimensión (mm)	W115.5 $\times$ H66 $\times$ D25.3
Tamaño del motor	□20 / □28 / □35 / □42 / □56
Codificar	Incremental A/B/Z (4000PPR)
Modo de operación	Pulse control
Funciones	Resolución (P/R)
	500~50000(Selectable by DIP switch) * Default: 4000
	Pantalla LED
E/S Señal	Frecuencia máx.
	500KHz (Duty 50%)
	Señal de entrada
Señal de salida	Position command pulse, Enable, Alarm reset (Photocoupler input)
	In-position, Alarm (Photocoupler output), Brake

Ejemplo de pedido

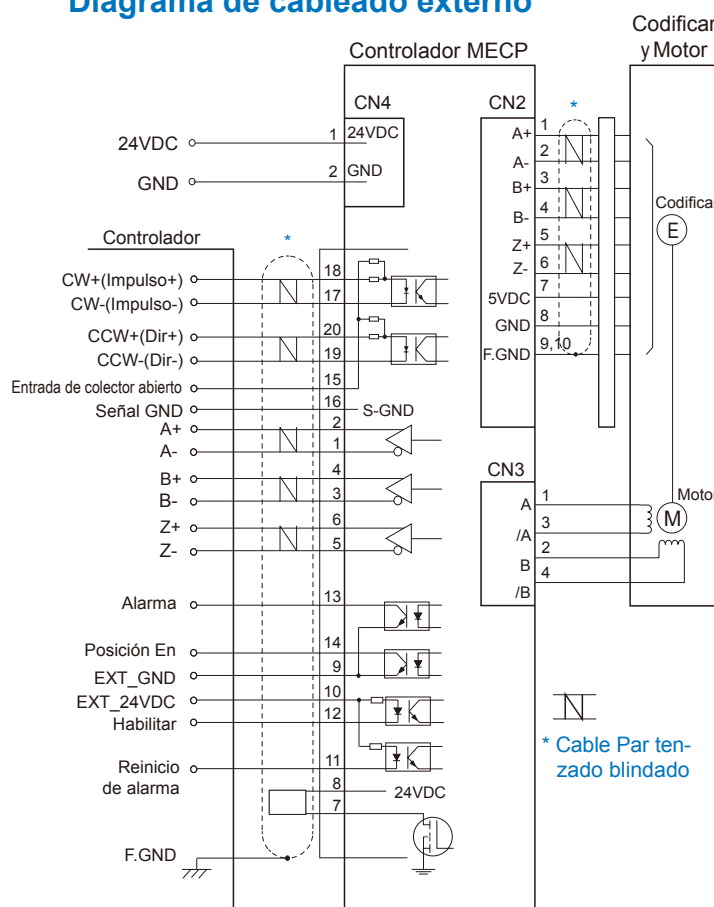
MECP	—	20L
Controlador		Tamaño del motor
20L	□	20
28L	□	28
35L	□	35
42L	□	42
56L	□	56

Accesorios

MECP	—	S03
Controlador		Longitud de cable
Cable de señal de E / S		
S015		1.5 m
S03		3 m
Cable del actuador*		
M015		1.5 m
M03		3 m
M05		5 m
Potencia de conexión		
P		

* Cable del actuador =
Codificar el cable +
Cable del motor

Diagrama de cableado externo



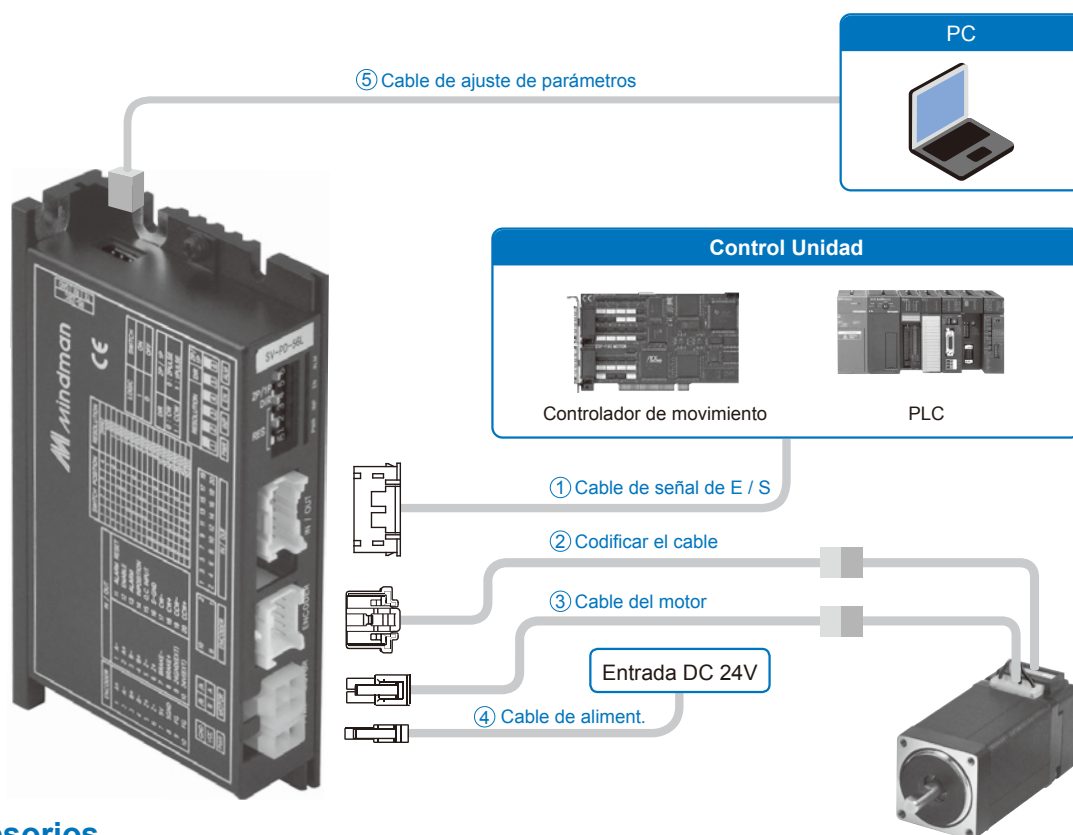
Precaución

- Por favor, consulte el manual cuando conecte el cable de extensión del motor.
- Se requerirá una conexión cuidadosa para proteger de cualquier daño.

* Cuando conecte el cable de E/S entre el Controlador y el motor, por favor, apague la alimentación del Controlador y del motor, para protegerlo de cualquier daño.

MECP Controlador del motor – Sistema de configuración

CONTROLADOR DEL CILINDRO ELÉCTRICO



Accesorios

Núm.	Finalidad	Artículo		Notas	Exterior
①	Cable de señal de E / S	Carcasa	PADP-20V-1-S	Aislamiento	
		Terminal	SPH-002T-P0.5L		
②	Codificar el cable	Lado motor	Carcasa	Aislamiento + Flexible	
		Lado motor	Terminal		
		Lado de codificación	Carcasa		
		Lado de codificación	Terminal		
③	Motor cable	Lado motor	Carcasa	Flexible	
		Lado motor	Terminal		
		Lado del motor	Carcasa		
		Lado del motor	Terminal		
④	Potencia de conexión	Carcasa	5557-02R	Solo carcasa y terminal	
		Terminal	5556T		
⑤	Parámetro Ajuste de cable	Carcasa	5264-03	Solo carcasa y terminal	
		Terminal	5263		